DST Robot

디에스티로봇 회사소개

2015. 07

[주] 디에스티로봇

I. 디에스티로봇 개요

회사명	주식회사디에스티로봇	주소	본사 / 연구소 공장 충청남도 천안시 서북구 직산읍 신갈리 4산단6길 27
설립일	Nov . 29 .1999	홈페이지	www.dstrobot.com
자본금	47.5억원	사업부문	제조업용로봇 (Industrial Robot) 서비스용로봇 (Service Robot)
임직원	90명		

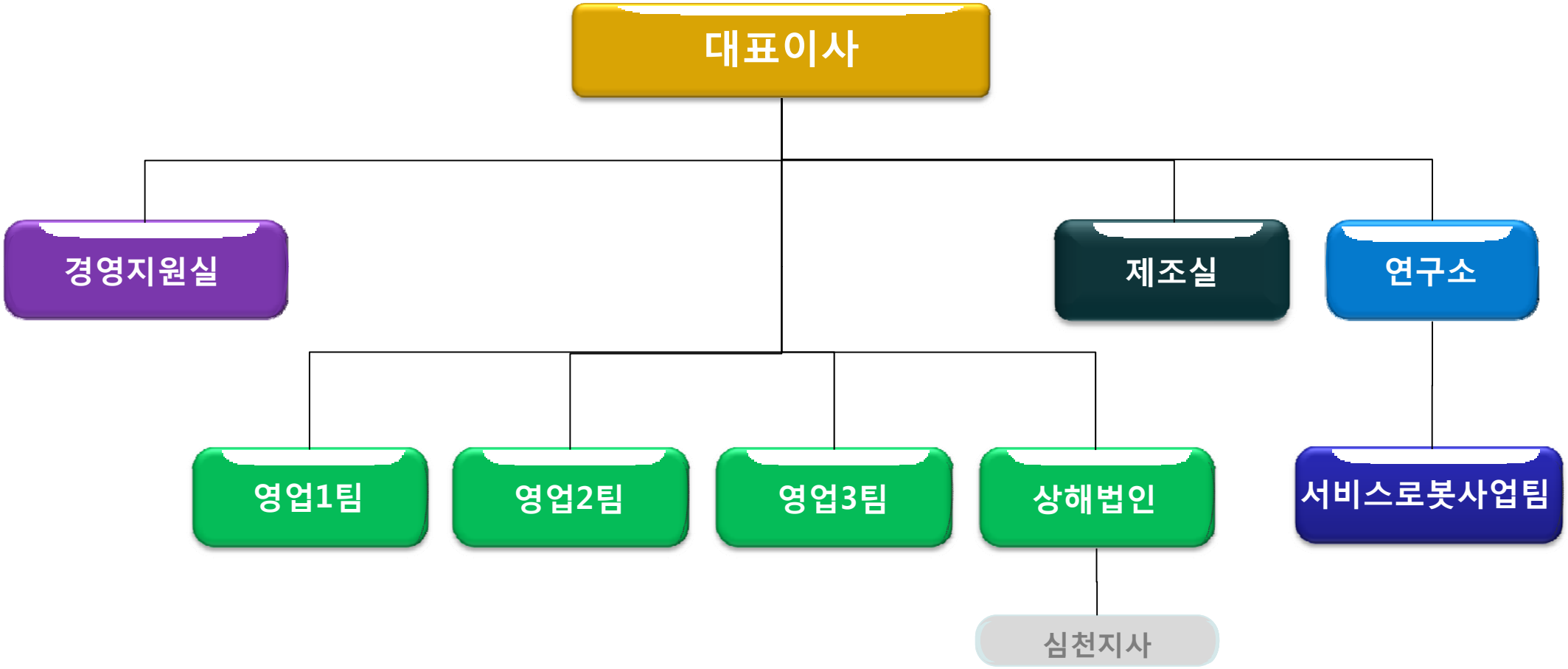
#. 본사 / 연구소 / 공장 : 천안 (총면적 11,400㎡)

I. 디에스티로봇 연혁

- 2010. 11. 동부그룹 편입
- 2006. 12. 유가증권시장 (KOSDAQ) 등록
- 2004. 01. 수평다관절로봇(SCARA robot) 개발 · 판매
- 2003. 10. 다축제어기 개발 · 판매
- 2003. 03. ISO 9001 : 2000 인증
- 2001. 07. 벤처기업 인증 획득
- 2000. 01. 직각로봇 및 데스크탑로봇 개발
- 1999. 11. 다사테크 설립

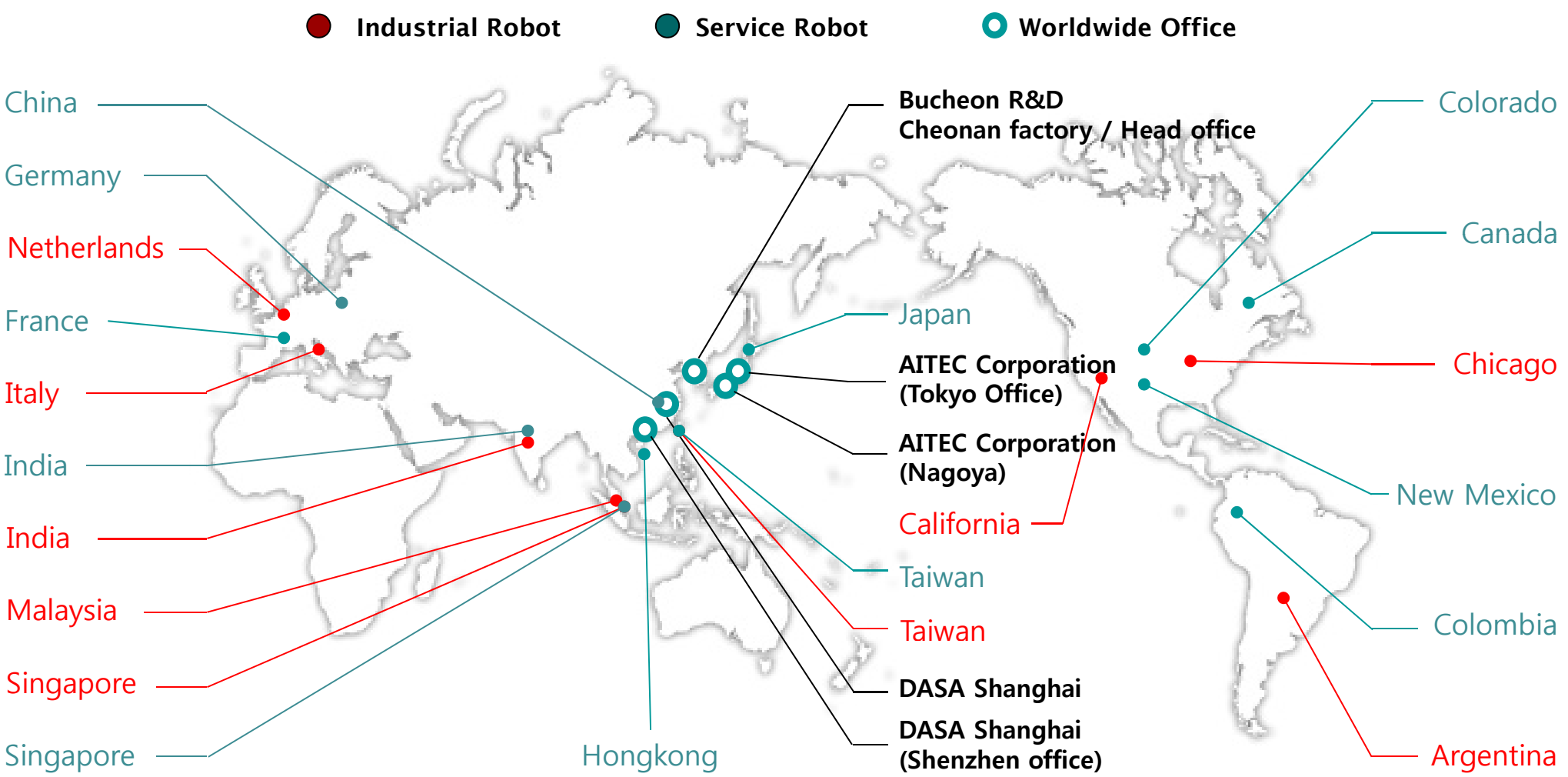
- 2015. 03. 회사명 변경 (동부로봇 → 디에스티로봇)
- 2015. 03. 1대 주주 변경 (LEAD DRAGON 컨소시엄)
- 2013. 10. SKT Atti ODM 개발 및 출시
- 2012. 12. 지능형로봇기술대상 대통령상 수상
- 2012. 07. UMOTION 제어기, 신형 SCARA 출시
- 2011. 03. 회사명 변경 (다사로봇 → 동부로봇)
- 2011. 01. 천안공장 준공
- 2010. 12. 일본 AITEC 社 인수

I. 디에스티로봇 조직도

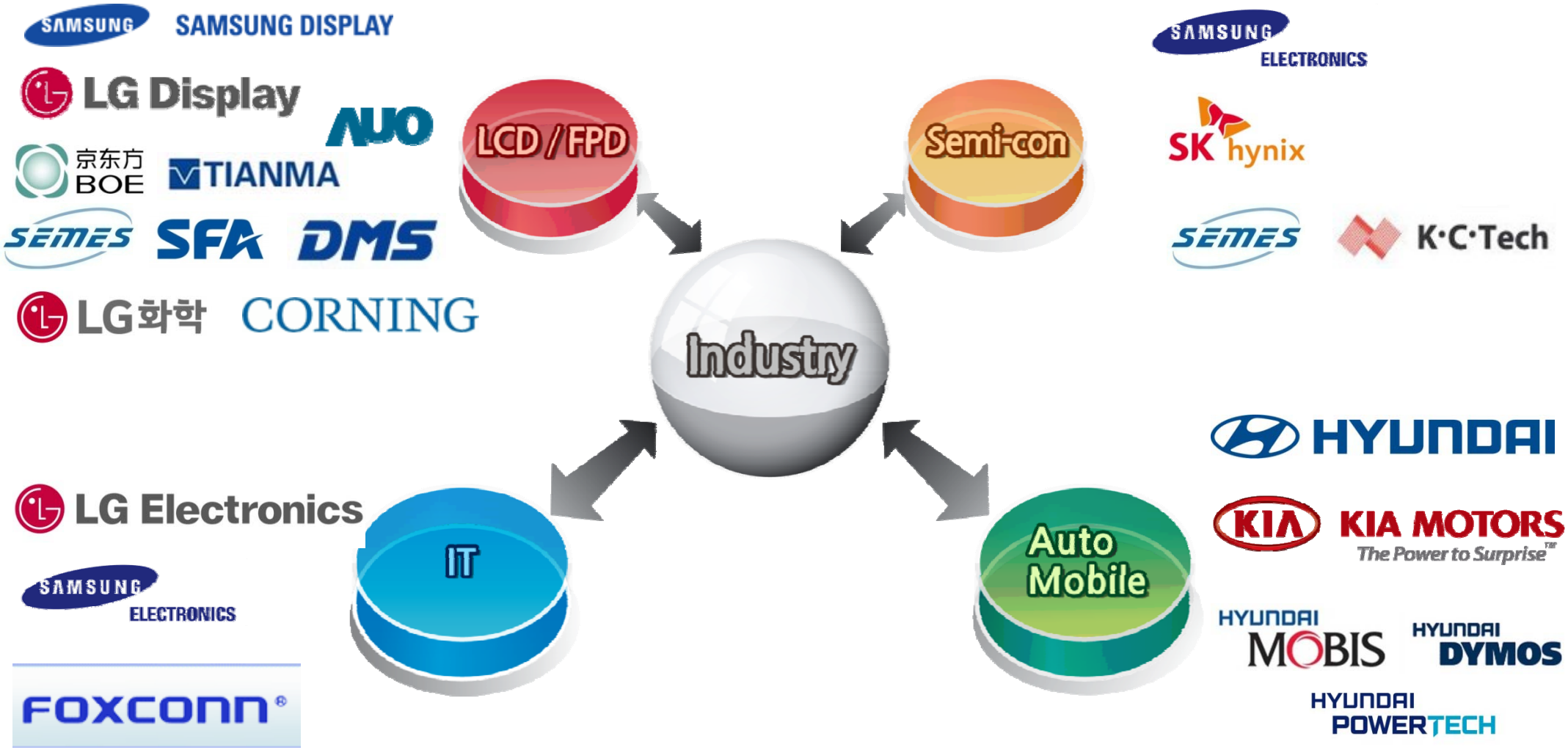


I. 디에스티로봇 글로벌네트워크

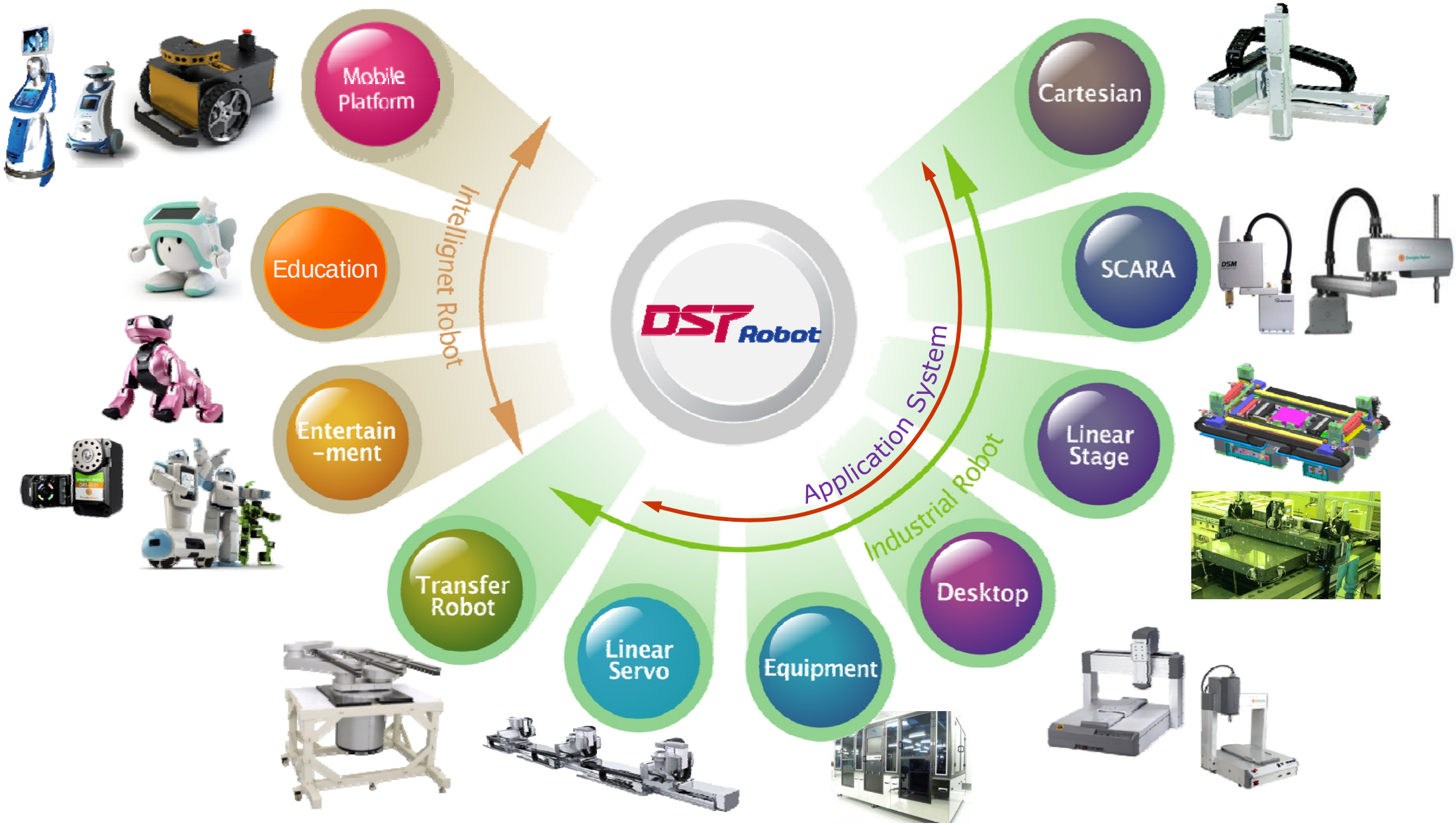
제조업용로봇 (Industrial Robot) 12개국 13개 대리점
서비스용로봇 (Service Robot) 19개국 40개 대리점



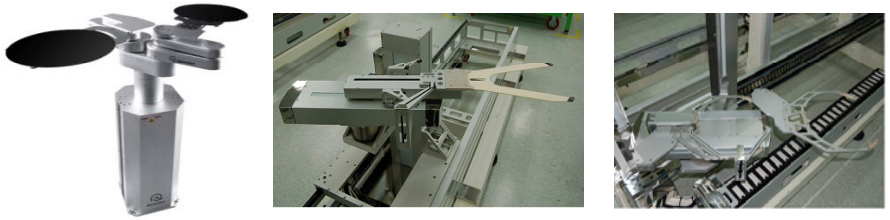
I. 디에스티로봇 주요사업부분



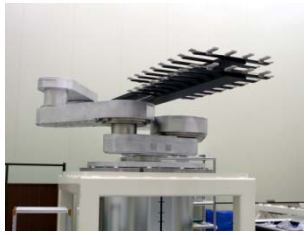
I. 디에스티로봇 주요제품군

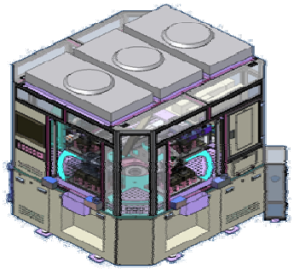
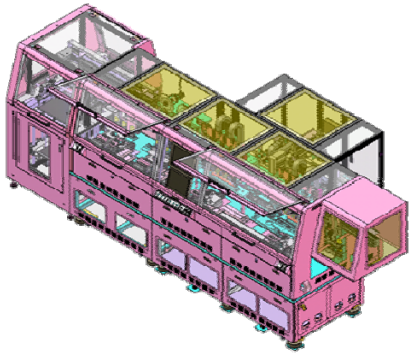
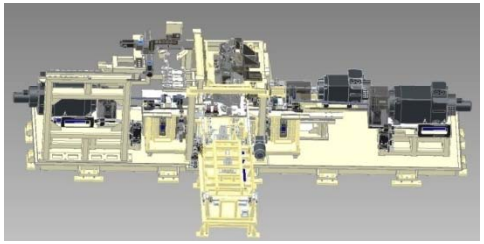
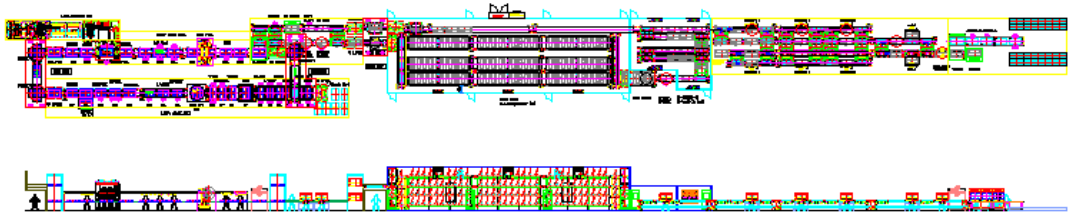


I. 디에스티로봇 제조업용 로봇-1/2

구 분		주요 특장점 및 기능
직각좌표로봇		• 고강성구조 • 클린 클래스 10 구현 (clean class) • 고정밀도 실현 (일반형 ±10㎛, 정밀형 ±3㎛)
수평다관절로봇 (SCARA)		• 고성능 제어기 포함 • 클린 클래스 10 구현 • 절대치 엔코더 적용 • 3차원 디스펜싱 및 팔레타이징 작업 기능
데스크탑로봇		• 고정밀 soldering 및 dispensing 작업용 • PCB routing • 고성능 제어기 내장
웨이퍼핸들링로봇		• 진공용 및 대기용 • 표준형 Cylindrical 로봇 • 고속형(직각)로봇

I. 디에스티로봇 제조업용 로봇-2/2

구 분		주요 특장점 및 기능
글래스기판 반송용로봇		• G3~G8.5 세대 (진공용/대기용) • 클린 클래스 1~10 • 다양한 가반하중 (5kg ~ 250kg) • 전용 제어기
모션제어기 (단축,다축)		• 로봇전용제어기 -직각좌표로봇, 데스크탑로봇, 수평다관절로봇 • Sealing 및 Dispensing 전용 소프트웨어 • Field-Bus(Ethernet,CC-Link,Profi-bus)
정밀 리니어모터 플랫폼		• 다양한 공정장비용 정밀 스테이지 - 절단 및 검사용 - 운반 및 조립용 • 고속 (2m/s), 고정밀도 (± 1 ㎛ ~) • 정밀제어시스템 구현

전방산업구분		응용분야
디스플레이 TSP ICT	 	• Coater • Precision Stage • Bonder • Laminator • Dispenser • Laser Solder, Laser Marker
자동차		• 용접 • 핸들링 • 조립 및 실링 • 검사
공장자동화		• 조립공정 • 컨베이어 이송 • 포장 • 적재

구 분		주요 특장점 및 기능
HerkuleX		• 다양한 모델 - DRS-0101 - DRS-0201(금속기어, 토크24kgf.cm) - DRS-0401,0601(고용량 모터) - DRS-0402,0602(磁敏编码器)
genibo		• 단어인식 • 4GB SD 메모리 (32 GB까지 확장 가능) • 10채널 터치 센서 • 충전스테이션
HOVIS NURI-Atti		• 다목적 홈서비스 로봇 • 모바일장치용 대화형 컨텐츠 • 초보자부터 고급사용자까지 활용 가능 • 1~24 자유도까지 업그레이드 가능 • 발바닥 및 옴니휠 호환
TETRA-DSIV		• C-언어 지원 • 사용가능 OS: Win XP, Linux 32bit • 모터용량: 100 Watt • DRCP 모듈화된 제어 하드웨어 플랫폼 : 간편한 연결, 편리한 수리 • Serial UART(RS232C) Protocol or DRSP-HAL (Optional) 선택가능

THANK YOU

End of document